PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

09-245920

(43)Date of publication of application: 19.09.1997

(51)Int.CI.

H01R 33/76 H01R 13/629 H01R 33/97

(21)Application number: 08-075230

(71)Applicant: YAMAICHI ELECTRON CO LTD

(22)Date of filing:

05.03.1996

(72)Inventor: SASAKI TOMIO

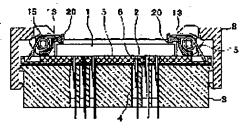
KUBO MASAAKI

(54) IC PRESSING MECHANISM OF IC SOCKET

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To secure the contacting condition of an IC mounted on an IC socket properly by turning rotary latch levers to the processing position by a spring and pressing resiliently to the oversurface of an IC terminal.

SOLUTION: At least a pair of rotary latch levers 13 are furnished to press down the oversurfaces of the ends of an IC body 1, and springs 15 are furnished to energize the levers 13 in the pressing direction. An actuator 8 furnished as capable of moving vertically is located over a moving plate 5 which rotates the levers 13 against the action of the springs 15 in the direction of pressure disengagement.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

05.03.1996

[Date of sending the examiner's decision of

15.12.1998

rejection]

[Kind of final disposal of application other than

the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

3103760

[Date of registration]

25.08.2000

[Number of appeal against examiner's decision

11-01042

of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's

14.01.1999

decision of rejection]

BEST AVAILABLE COPY

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平9-245920

(43)公開日 平成9年(1997)9月19日

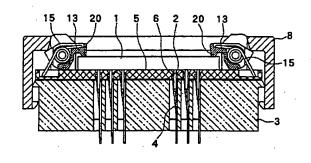
(51) Int.Cl. ^e H _. O 1 R 33/7	識別記号 6	庁内整理番号	FI H01R	33/76		技術表示箇所	
13/6	29	9173-5B		13/629			
33/9	7	9462-5B		33/97	N	•	
				•			
			審査	請求有	請求項の数8 FD	(全 10 頁)	
(21) 出願番号	特顯平8-75230		(71) 出願	-	7690 (機株式会社		
(22)出顧日	平成8年(1996) 3	平成8年(1996)3月5日			大田区中馬込3丁目28	番7号	
			(72)発明	者 佐々木	: 當男		
					3大田区中馬込3丁目28 :式会社内	番7号 山一	
			(72)発明	者 久保	雅明		
					3大田区中馬込3丁目28 法会社内	番7号 山一	
			(74)代理/	人 弁理士	: 中畑 孝		

(54) 【発明の名称】 I Cソケットにおける I C押え機構

(57)【要約】

【課題】との発明はICソケットに搭載されたICの接触状態を適正に確保し、IC挿脱を容易に行なえると共に、ロボット操作によりICに対する押え状態と押え解除状態とが容易に形成できるようにした。

【解決手段】ソケット本体3の上面に沿う移動板5の横動によりソケット本体3が保有せるコンタクト4と、移動板5上に搭載せるIC本体1の下面から突出せるIC端子2との接触及び接触解除を図るようにしたICソケットにおいて、上記IC本体1の一端部上面と他端部上面とを下方へ向け押圧する少なくとも一対の回動ラッチレバーを備えると共に、該各回動ラッチレバーを押圧方向に付勢するバネ手段15を備え、該各回動ラッチレバーをバネ手段15に抗し押圧解除方向へ回動せしめる移動板5の上位に上下動可に設けたアクチュエーター8を備えるICソケットにおけるIC押え機構。



【特許請求の範囲】

【請求項1】ソケット本体の上面に沿う移動板の横動によりソケット本体が保有せるコンタクトと、移動板上に搭載せるIC本体の下面から突出せるIC端子との接触及び接触解除を図るようにしたICソケットにおいて、上記IC本体の一端部上面と他端部上面とを下方へ向け押圧する少なくとも一対の回動ラッチレバーを備えると共に、該各回動ラッチレバーを押圧方向に付勢するバネ手段を備え、該各回動ラッチレバーをバネ手段に抗し押圧解除方向へ回動せしめる移動板の上位に上下動可に設けたアクチュエーターを備えることを特徴とするICソケットにおけるIC押え機構。

【請求項2】上記各回動ラッチレバーを移動板に回動可 に付設したことを特徴とする請求項1記載のICソケッ トにおけるIC押え機構。

【請求項3】上記各回動ラッチレバーをソケット本体に回動可に付設したことを特徴とする請求項1記載のIC ソケットにおけるIC押え機構、

【請求項4】ソケット本体にICを搭載し、IC本体の対向する各側面から突出せるIC端子をソケット本体に 20 設けたコンタクトに載接する構成としたICソケットにおいて、上記IC本体の一側面から突出するIC端子の上面と同他側面から突出するIC端子の上面と同他側面から突出するIC端子の上面とを下方へ向け押圧する回動ラッチレバーを備えると共に、該各回動ラッチレバーを押圧方向に付勢するバネ手段を備え、該各回動ラッチレバーをバネ手段に抗し押圧解除方向へ回動せしめるソケット本体の上位に上下動可に設けたアクチュエーターを備えることを特徴とするICソケットにおけるIC押え機構。

【請求項5】上記IC端子がガルウィング形IC端子で 30 あり、該ガルウィング形IC端子の先端部下面を上記コンタクトに載接し、該先端部上面を上記回動ラッチレバーで押圧する構成としたことを特徴とする請求項4記載のICソケットにおけるIC押え機構。

【請求項6】上記回動ラッチレバーがガルウィング形 I C端子の基部上面を押圧することを特徴とする請求項5記載の I Cソケットにおける I C押え機構。

【請求項7】ソケット本体にICを搭載し、IC本体の下面に配置されたIC端子をソケット本体に設けたコンタクトに載接する構成としたICソケットにおいて、上 40記IC本体の一端部上面と他端部上面とを下方へ向け押圧する少なくとも一対の回動ラッチレバーを備えると共に、該各回動ラッチレバーを押圧方向に付勢するバネ手段を備え、該各回動ラッチレバーをがネ手段に抗し押圧解除方向へ回動せしめるソケット本体の上位に上下動可に設けたアクチュエーターを備えることを特徴とするICソケットにおけるIC押え機構。

【請求項8】上記アクチュエーターがICを装脱する中 IC 央開口を有し、該中央開口を画成する枠フレームに上記 り、回動ラッチレバーを押圧解除方向へ回動せしめる加圧部 50 る。

を形成したことを特徴とする請求項1,4,7記載のI C押え機構。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】との発明は I Cをソケットに接触させるに際し、 I Cを押圧して接触を安定にする I C押え機構に関する。

[0002]

【従来の技術】I C本体の下面から多数のI C端子を剣山状に突出して成るPGA形I Cにおいては、ソケット本体の上面に沿い横動する移動板によってI C端子とソケットコンタクトとの接触及び接触解除を図る方法が採られている。とのPGA形I Cソケットにおいては、I C端子をコンタクトで挟持しI Cを拘束している。

【0003】又IC端子をIC本体の対向する各側面から突出して成るICバッケージとしては、IC端子を二段曲げして成るガルウィング形IC端子を持つガルウィング形ICパッケージ、又はIC端子を水平に突出して成るフラット形ICパッケージ、或いはIC端子をJ形に突出して成るJベンド形ICパッケージ等が存する。【0004】これらICパッケージ用のソケットにおいては該ソケットに保有させたコンタクトにIC端子を載接すると共に、ソケット本体に開閉可(回動可)に軸支した押えカバーを閉合し、このカバーにロックレバーを係止することにより、IC端子又はIC本体を押圧し上記IC端子とコンタクトとの接圧を確保する方法を採っている。

【0005】又多数のIC端子をIC本体の下面に密着配置した導電箱で形成したリードレス形ICやIC本体の下面より半球形に突出したパンプによりIC端子を形成したBGA形IC等においても、上記と同様、ソケット本体に開閉可に軸支した押えカバーを閉合し、ロックレバーを係止することによりIC本体を押圧し上記IC端子とコンタクトとの接圧を確保する方法を採っている。

[0006]

【発明が解決しようとする課題】上記の通りPGA形ICのソケットにおいては、IC端子をコンタクトにより挟持しているが、外的衝撃により、この挟持摩擦力に抗してICの浮上りを生じIC端子の表面を損傷する恐れや、ICを傾いた不正常な姿勢で移動板上に搭載しIC端子とコンタクトとの接触を不安定にする問題点を有している。

【0007】又PGA形ICにおいてはIC本体の下面 に密着配置した接地用端子にソケット本体に設けた接地 用コンタクトを加圧接触し静電気を放流する方策が良く 採られているが、この場合には接地用コンタクトにより IC本体を浮上らせんとする突上力がIC本体に加わ り、コンタクトとの接触を不安定にする問題を招来す

【0008】以上の問題はガルウィング形【Cやフラッ ト形IC、或いはBGA形IC等においても同様であ る。

【0009】殊に、とれら【C端子をコンタクトに載せ 接触を得る形式のガルウィング形IC用ソケット等にお いては、ICの浮上りは直ちに接触瑕疵を生ずる原因と なる。又従来はこのICの浮動を防止する手段として、 ソケット本体の一端にIC押えカバーを回動可に軸支 し、このIC押えカバーをソケット本体に対し閉合し、 これにソケット本体に設けたロックレバーを係合する機 10 構が採られているが、この押えカバーは回動軌跡上にお いて【Cを押圧するので、押えカバーの軸支側の【C端 子と軸支側から離間したIC端子に対する押圧タイミン グにずれを生じがちであり、これによりICが傾いた り、ジャンプ或いは横ずれを来しコンタクトとIC端子 の接触を損なう問題点を有している。

【0010】更にとのIC押えカバーの閉合状態を保持 するためにソケット本体にロックレバーを付設せねばな らない。又ICの着脱の都度上記ソケット本体に回動可 に軸支した押えカバーとロックレバーの双方を回動操作 20 せねばならず、加えて単純に垂直に上下動するロボット で開閉操作することができず、IC着脱の自動化を図る 上で支障となっている。

【0011】本発明は上記の如き問題点を解決するIC ソケットにおけるIC押え機構を提供する。

[0012]

【課題を解決するための手段】PGA形IC用のソケッ トにおいては、該PGA形ICの本体の一端上面及び他 端上面を押圧する少なくとも一対の回動ラッチレバーを 設けると共に、この回動ラッチレバーを上記押圧方向に 30 付勢するバネ手段を設けてIC端子とコンタクトの接触 を保持し、この回動ラッチレバーを上下動可に設けたア クチュエーターの下動時に押圧解除方向へ回動せしめて PGA形 I Cの装脱を行なうように構成する。

【0013】又ガルウィング形ICや、フラット形IC や、Jベンド形ICにおいてはIC本体の対向する各側 面から突出するIC端子をソケットのコンタクトに載接 しつつ、上記一側面から突出するIC端子の上面と他側 面から突出するIC端子の上面とを押圧する少なくとも 一対の回動ラッチレバーを設け、との回動ラッチレバー 40 を上記押圧方向に付勢するバネ手段を設けて上記IC端 子とコンタクトの接触を保持し、この回動ラッチレバー を上下動可に設けたアクチュエーターの下動時に押圧解 除方向へ回動せしめて上記ICの装脱を行なうように構 成する。

【0014】又【C本体の下面に多数の【C端子を配置 したリードレス形ICやBGA形ICにおいては、該I C端子をソケット本体のコンタクトに載接しつつ、該ソ ケット本体の一端部上面と他端部上面とを下方へ向け押 に、該回動ラッチレバーを押圧方向に付勢するバネ手段 を設けて上記IC端子とコンタクトの接触を保持し、と の回動ラッチレバーをソケット本体の上位に上下動可に 設けたアクチュエーターの下動により押圧解除方向へ回 動せしめて上記IC装脱を行なうように構成する。

【0015】本発明によれば上記一対の回動ラッチレバ ーがバネ手段によって押圧方向へ回動されつつIC本体 の左右側方へ突出したIC端子の上面又はIC本体の上 面の両端を下方へ押圧してICの浮動を抑止し、コンタ クトとIC端子の接触を確保することができると共に、 アクチュエーターの下降操作により上記回動ラッチレバ ーを押圧解除方向に回動しICの着脱が容易に行なえ

【0016】又単純に上下動するロボットをアクチュエ ーターに作用させることにより一対の回動ラッチレバー を容易に開閉でき、IC着脱の自動化に有効に資すると とができる。更に一対の回動ラッチレバーをIC端子や I C本体に対し同時に押圧力を与えるようにすることが でき、押圧タイミングのずれによるICのずれ等を有効 に防止できる。

[0017]

【発明の実施の形態】

第1実施形態例(図1乃至図9参照)

この例はPGA形IC用のICソケットにおけるIC押 え機構を示している。PGA形ICは前記の通り、IC 本体1の下面からピン端子から成る多数の1C端子2を 突出している。

【0018】他方ICソケットはソケット本体3に上記 I C端子2に対応する多数のコンタクト4を保有すると 共に、ソケット本体3の上面に沿い横動可能な移動板5 を備えている。この移動板5には上記1C端子2及びコ ンタクト4に対応する多数の貫通孔6が設けられてお り、上記IC本体1が移動板5の上に搭載された時、I C端子2は上記貫通孔6を貫通してコンタクト4との接 触に供される。

【0019】上記移動板5はソケット本体3の上面に沿 う一方向への横動によりコンタクト4の接片を開状態に し、この開状態においてICを移動板5上に搭載し、I C本体1を移動板5の上面に支持すると共に1C端子2 を移動板5に設けた貫通孔6を通しコンタクト4の接片 間へ無負荷挿入する。

【0020】次にこの移動板5を他方向へ横動すること によりコンタクト4の接片が閉状態になり、 I C 端子2 を弾力的に挟持する。例えば図3等に示すように、上記 コンタクト4の接片対の一方を移動板5に係止させて置 けば、移動板5の横動によってコンタクト4を開閉する ことができる。

【0021】との第1実施形態例においては、移動板5 がコンタクト4の接片と係合してこれを開閉する場合を 圧する少なくとも一対の回動ラッチレバーを設けると共 50 示しているが、他のPGA形【Cバッケージ用のソケッ

ト形式として、IC端子2を移動板5の貫通孔6を通し てコンタクト4の側部に無負荷挿入し、次で移動板5を 横動するととによって上記 I C端子2を上記挿入位置か ら移動板5と一緒に横動してコンタクト4の接片間に弾 力的に強制介入する方式のソケットが既知である。本発 明は上記何れの形式のソケットにも実施できる。

【0022】上記移動板5は工具を用いて横動させる か、又は図2A、Bに示す操作レバー7を用いる。図示 の操作レバー7は基端部を移動板5の側面とソケット本 体3の側面とに夫々軸9,10によって枢支し、先端部 10 に移動板5の上位に上下動可に設けたアクチュエーター 8によって押圧される受圧端11を形成している。

【0023】上記操作レバー7はソケット本体3の一側 面に二本配置し、各レバーをソケット本体3と移動板5 の一端と他端に夫々軸支し、該軸支部から互いに対向方 向に延ばして先端部を交叉させ、受圧部11を近接して 配置している。

【0024】この受圧端11はアクチュエター8を図2 Aの状態から図2Bの状態に下降することにより押下げ られ、これにより操作レバー7が下方へ回動し、この回 20 動により軸10が軸9を中心にして回動し、この軸10 の回動により移動板5を一方向へ横動させ、前記IC端 子2とコンタクト4の接触解除又は接触が図られる。

【0025】上記アクチュエーター8は移動板5と対向 する中央開口25を有する方形枠体によって形成され、 この枠フレームによって上記操作レバー7の受圧部11 を押圧する加圧部12を形成している。

【0026】上記ソケットに【C本体1の一端部上面と 他端部上面とを下方へ向け押圧する少なくとも一対の回 動レバーから成るラッチレバー13を具備させる。

【0027】上記各回動ラッチレバー13は図1又は図 3等に示すように、移動板5の一端部と他端部に夫々軸 14により移動板5の上面に接近する方向(前方)と離 間する方向(後方)とに回動できるように枢支する。一 方の回動ラッチレバー13は前方へ回動した時に移動板 5上に搭載された | С本体 | の上面一端を下方へ押圧 し、他方の回動ラッチレバー13は前方へ回動した時に IC本体1の上面他端を下方へ押圧する。

【0028】即ち、各回動ラッチレバー13は互いに対 向方向に回動し I C 本体 1 の上面の両端を同時に下方へ 40 向け押圧する。

【0029】上記回動ラッチレバー13に押圧力を付与 するため、各回動ラッチレバー13を押圧方向に付勢す るバネ手段15を設ける。このバネ手段15としては例 えば、図1、図3等に示す如き、軸14に装着された二 又バネを用いる。との二又バネは金属線材から成り、回 動ラッチレバー13の軸14に巻装されたコイル部16 とこのコイル部16の両端から同方向に延ばされた弾性 アーム17を有し、とのアーム17の端部を移動板5に 係止すると共に、図1に示すように上記コイル部16の 50 クト4の接片間へ無負荷挿入される。

中央部の線材部分で回動ラッチレバー13に対する加圧 バネ部18を形成している。

【0030】上記回動ラッチレバー13はその自由端に 軸14を中心に回動する押え部20を有し、この押え部 20を移動板5の辺に沿い延ばし、その両端に軸継手2 1を設け、該各軸継手21の外側に移動板5と一体の軸 継手22を設け、軸14を上記軸継手21、22に挿通 して、軸継手21間の軸延在部分に上記二又バネのコイ ル部16を巻装し、とのコイル部16の中央部に F記加 圧バネ部18を形成する。

【0031】上記各回動ラッチレバー13は上記アクチ ュエーター8を下降操作することにより、バネ手段15 に抗して押圧解除方向(後方)へ回動され、ICに対す る拘束を解く。

【0032】上記アクチュエーター8は前記の通りIC を装脱する中央開口25を有し、該中央開口25を画成 する枠フレームの縁部下面に上記回動ラッチレバー13 を押圧解除方向へ回動せしめる加圧部23を形成する。 従ってアクチュエーター8は移動板5を横動させるため の操作レバー7と、ICを押えるための回動ラッチレバ -13の双方に作用する。

【0033】以下図3乃至図9に基づいてアクチュエー ター8と回動ラッチレバー13と移動板5の動作につい て説明する。

【0034】図3乃至図6はアクチュエーター8を下降 操作した時の回動ラッチレバー13と移動板5の動作状 態を示している。図示のように、アクチュエーター8を 下降すると、加圧部23が回動ラッチレバー13の後端 の受圧部24を押圧し、回動ラッチレバー13をバネ手 30 段15に抗し後方へ回動し【Cの押圧解除状態を形成す

【0035】上記回動ラッチレバー13の受圧部24は 軸14の後方に存し、押え部20は軸14の前方に存す る。回動ラッチレバー13はアクチュエーター8の中央 開口25の内域に配され、受圧部24を加圧部23の直 下に対向するように配置しており、アクチュエーター8 を下限まで下降した時、回動ラッチレバー13は図6に 示すように中央開口25内に略直立状態に回動し、押圧 解除状態を形成する。同時にアクチュエーター8の下降 により回動操作レパー7が下方へ回動され、移動板5が 一方向へ横動してコンタクト4の接片を開状態にする。 即ち中央開口25を画成する枠フレームの縁部で回動ラ ッチレバー13背面の受圧部24を押圧し、押え部20 を中央開口25内へ逃がしながら、回動せしめる構成で ある。

【0036】上記回動ラッチレバー13の押圧解除状態 において、ICを中央開口25を通し移動板上に搭載す る。前記のとおり I C本体 1 は移動板 5 の上面に支承さ れ、 I C端子2は貫通孔6を通して開状態にあるコンタ

【0037】図6乃至図9に示すように、上記IC搭載 状態においてアクチュエーター8への押下力を解除する と、移動板5はコンタクト4の接片の弾性復元力により 他方向へ横動してコンタクト4による I C端子2の挟持 状態を形成すると同時に、この移動板5の横動に追随し て回動操作レバー7を上方へ復帰させ、この回動操作レ バー7の上方への回動に伴ない、レバー7の受圧端11 がアクチュエーター8の加圧部12を押上げてアクチュ エーターを上方へ復帰せしめる。

【0038】又アクチュエーター8の上昇によって、図 10 8、図9に示すように回動ラッチレバー13はバネ手段 15の弾力に従い前方へ回動し I C本体 1 の上面一端と 他端を下方向へ押圧する。この押圧によってICの浮上 りを阻止し、IC端子2とコンタクト4との接触状態を 確保する。

【0039】図1においては、回動ラッチレバー13を 移動板5の対向する端縁に取付けた場合を示したが、と のレバー13をソケット本体3に取付けることができ る。ソケット本体3の両端側部に、図3に仮想線で示す 如き軸継手22′を設け、この軸継手22′に軸14を 20 支持し、この軸14に回動ラッチレバー13を枢支す る。

【0040】回動ラッチレバー13を移動板5に付設し た場合には、同レバー13は10本体1を押圧した状態 のまま移動板5と一緒に横動するので移動板5の移動に 際しレバー13の押え部20が1C本体1の上面を摺動 することがない。又同レバー13をソケット本体3に付 設した場合には移動板5が単独で横動する。

【0041】又本発明は上記回動ラッチレバー13を左 右に二個設ける場合の他、移動板5の前後端縁に沿い二 30 個、左右端縁に沿い二個、計四個のレバー13を設け、 これらをアクチュエーター8によって同時に開閉する場 合を含んでいる。

【0042】第2実施形態例(図10乃至図16参照) との例は I C本体 I の対向する側面から多数の I C端子 2を突出して成る I C と、この I C を搭載せるソケット においてIC押え機構を形成した場合を示している。

【0043】上記ICの代表例としてガルウィング形I‐ Cを用いた場合を示している。ガルウィング形IC端子 2は横方向に僅かに突出した基部2aと縦方向に延びる 40 中間部2 b と横方向に突出せる先端部2 c を有してい

【0044】他方ソケット本体3は上記IC端子2を載 接する多数のコンタクト4を保有する。 このコンタクト 4は例えば上下に撓むことができる横方向に延ばされた 片持ち構造の弾性接片26を有し、この弾性接片26の 自由端に上向きに突設された突片27を有しており、と の突片27にIC端子2の先端部2cを載せ接触を図 る。

されたIC端子2の上面と、他側方へ突出されたIC端 子2の上面とを下方へ向け押圧する少なくとも一対の同 動レバーから成るラッチレバー13を具備させる。

【0046】上記各回動ラッチレバー13は図10等に 示すように、ソケット本体3の一端部と他端部に夫々軸 14によりソケット本体3の上面に接近する方向(前 方)と離間する方向(後方)とに回動できるように枢支 する。

【0047】一方の回動ラッチレバー13は前方へ回動 した時にソケット本体3に搭載された10本体1の一側 方へ突出する I C端子2の上面を下方へ押圧し、他方の 回動ラッチレバー13は前方へ回動した時に I C本体1 の他側方へ突出する I C端子2の上面を下方へ押圧す る。即ち、各回動ラッチレバー13は互いに対向方向に 回動し各列の I C端子2の上面を同時に下方へ向け押圧 する。

【0048】上記回動ラッチレバー13に押圧力を付与 するため、各回動ラッチレバー13を押圧方向に付勢す るバネ手段15を設ける。このバネ手段15としては例 えば、図1、図3等に示す如き、軸14に装着された二 又パネを用いることができ、この二又パネと回動ラッチ レバー13の具体構造は既述の説明を援用する。

【0049】上記各回動ラッチレバー13は上記アクチ ュエーター8を下降操作することにより、バネ手段15 に抗して押圧解除方向(後方)へ回動され、ICに対す る拘束を解く。

【0050】上記アクチュエーター8は前記の通り【C を装脱する中央開口25を有し、該中央開口25を画成 する枠フレームの縁部に上記回動ラッチレバー13を押 圧解除方向へ回動せしめる加圧部23を形成する。

【0051】以下図10乃至図16に基づいてアクチュ エーター8と回動ラッチレバー13と移動板5の動作に ついて説明する。

【0052】図10乃至図13はアクチュエーター8を 下降操作した時の回動ラッチレバー13と移動板5の動 作状態を示している。図示のように、アクチュエーター 8を下降すると、加圧部23が回動ラッチレバー13の 後端の受圧部24を押圧し、回動ラッチレバー13をバ ネ手段15に抗し後方へ回動し1C端子2に対する押圧 解除状態を形成する。

【0053】上記回動ラッチレバー13の受圧部24は 軸14の後方に存し、押え部20は軸14の前方に存す る。回動ラッチレバー13はアクチュエーター8の中央 開口25の内域に配され、受圧部24を加圧部23の直 下に対向するように配置しており、アクチュエーター8 を下限まで下降した時、回動ラッチレバー13は図13 に示すように中央開口25内に略直立状態に回動し、押 圧解除状態を形成する。

【0054】即ち中央開口25を画成する枠フレームの 【0045】上記ソケットにIC本体1の一側方へ突出 50 縁部で回動ラッチレバー13背面の受圧部24を押圧

し、押え部20を中央開口25内へ逃がしながら、回動せしめる構成である。上記回動ラッチレバー13の押圧解除状態において、ICを中央開口25を通しソケット本体3上に搭載する。

【0055】図13乃至図16に示すように、上記IC 搭載状態においてアクチュエーター8への押下力を解除すると、図13乃至図16に示すように回動ラッチレバー13はバネ手段15の弾力に従い前方へ回動し押え部20が一方のIC端子2の先端部2c上面と他方のIC端子2の先端部2c上面を下方向へ同時に押圧する。

【0056】上記の如く回動ラッチレバー13の押え部20がIC端子2を押圧することによって弾性接片26を下方へ撓ませ、その復元力によってIC端子2とコンタクト4の接触圧を確保すると共に、IC端子2の先端部2cを回動ラッチレバー13の押え部20とコンタクト4の突片27間にしっかりと挟持しICの浮上りを阻止し、IC端子2とコンタクト4とを安定に接触せしめる

【0057】本発明は上記回動ラッチレバー13を左右 に二個設ける場合の他、ソケット本体3の前後と左右に 20 各二個、計四個のレバー13を設け、これらをアクチュエーター8によって同時に開閉する場合を含んでいる。【0058】図17は上記回動ラッチレバー13によってガルウィング形IC端子2の基部2aを下方へ押圧する例を開示している。詳述すると、IC端子2の先端部2c下面をコンタクト4に載接すると共に、ラッチレバー13の押え部20をバネ手段15の弾力によってIC端子2の基部2a上面に押し当て、IC端子2の先端部2c下面をコンタクト4の実片27に押し付けて接触圧を得るようにする。 30

【0059】この場合、押え部20をIC端子2の基部 2aと中間部2bの折曲部に押し当てる場合も、本発明 の基部2aに押し当てる例に包含される。

【0060】上記パネ手段15は弾性アーム17の端部をソケット本体3に係止し、加圧パネ部18を回動ラッチレパー13に作用させて前方回動力を与える。

【0061】又上記パネ手段15は図示の如き線材から成る二又パネを用いる他、板パネ等の他のパネ手段を用いることができる。例えば図示しないが、回動ラッチレパー13の後端に後方へ延びる薄肉の曲げ弾性を有する尾部を一体合成樹脂成形し、この尾部の端部をソケット本体3に係接し、アクチュエーター8の下降によって回動ラッチレパー13を後方へ回動させた時に、この尾部を反り曲げて弾力を蓄え、この弾力によってレバー13に前方回動力を与えるように構成することができる。この弾性尾部は第1実施形態例においても実施可能である

【0062】更に図16は上記第2実施形態例において、ラッチレバー13が1C本体1の上面一端と同他端を押圧する場合を示している。

【0063】前記ガルウィング形IC、Jベンド形IC、フラット形ICにおけるIC端子2をコンタクト4に載接する場合、例えばガルウィング形ICにおいて、IC端子2の先端2cをコンタクト4の突片27に載接する場合、図16に仮想線で示すように回動ラッチレバー13の押え部20によってIC本体1の上面の一端と他端を同時に下方へ押圧し、IC端子2をコンタクト4に押し付け、これによりICを回動ラッチレバー13とコンタクト4間にしっかりと保持しつつ、両者2,4の10接触圧を確保することができる。

【0064】第3実施形態例(図18参照) とこではIC本体1の下面に多数の薄箔から成る導電性 パッドを密着して配置した形式のICや、IC本体1の 下面に多数の導電性球面形パンプを配置した形式のIC において前記押え機構を構成している。

【0065】上記薄箔パッドや球面形パンプをIC端子2とし、ソケット本体3には上記IC端子2に弾力的に押し付けられる多数のコンタクト4が設けられている。

【0066】上記IC用のソケット本体3にIC本体1 の一端部上面と他端部上面とを下方へ向け押圧する少な くとも一対の回動ラッチレバー13を付設する。

【0067】各回動ラッチレバー13は上記押圧方向に付勢するバネ手段15によって弾持されており、アクチュエーター8の上下動によって押圧解除位置と押圧位置とに回動される。

【0068】このアクチュエーター8はソケット本体3の上位に上下動操作可に設けられ、アクチュエーター8を下降することによって上記各回動ラッチレバー13をバネ手段15に抗し後方へ回動し押圧解除状態を形成30し、この押圧解除状態においてアクチュエーター8の中

央開口25を通しICの着脱を行なう。

【0069】又上記アクチュエーター8に対する押下力を解除すると、コンタクト4の復元力により、アクチュエーター8が上方へ復帰し、これに伴ない回動ラッチレバー13がバネ手段15の復元力により前方へ回動し前記押圧状態を形成する。

【0070】各回動ラッチレバー13はIC本体1の一端上面と他端上面を同時に下方向へ押圧し、IC本体1の下面に配置されたIC端子2をコンタクト4に押し付ける。このコンタクト4としては上下に直線的に弾力的に伸縮するコンタクトプローブを用いることができる。【0071】このコンタクトプローブの一例として、外部スリーブ28内にピン端子29を挿入し、このピン端子29を外部スリーブ28に内装したバネ30によって上方へ付勢し、ピン端子29の先端を上記1C端子2に押し付ける形式のもの等を用いることができる。

【0072】上記回動ラッチレバー13やバネ手段15の具体構造は第1実施形態例において詳述した通りであり、そこにおける説明を援用することができる。

0 [0073]

【発明の効果】この発明によればアクチュエーターへの押下力を解除することによって少なくとも一対の回動ラッチレバーをバネ手段により押圧位置へ前方回動させて、IC本体の両端上面、又はIC本体の対向する側面から突出されたIC端子の上面に同時に弾力的に押し当てることができ、これによってIC端子とコンタクトの接触を良好に確保できると同時に、アクチュエーターを押下げ操作し上記各回動レバーをバネ手段に抗し後方回動させることにより回動ラッチレバーを同時に押圧解除位置へ回動させて、ICの着脱が容易に行なえる。

【0074】又単に上下動するロボットをアクチュエーターに作用させることにより上記各回動ラッチレバーの開閉が行なえるのでIC着脱の自動化に適切に対応し得る。

【0075】又各回動ラッチレバーをIC本体の左右に列設されたIC端子やIC本体の両端を同時に押圧できるので、押圧タイミングのずれによるICのずれを有効に防止し、ICとソケットとを適切に接触させることができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】PGA形ICに本発明を実施した場合を示すソケットの平面図。

【図2】Aは同ソケットにおけるアクチュエーターの上昇状態を示す側面図、Bは同アクチュエーターの下降状態の側面図。

【図3】上記アクチュエーターを下降操作した時の回動 ラッチレバーと移動板の動作状態を説明する I C ソケッ ト断面図。

【図4】上記アクチュエーターを下降操作した時の図3 に続く回動ラッチレバーと移動板の動作状態を説明する 30 【Cソケット断面図。

【図5】上記アクチュエーターを下降操作した時の図4 に続く回動ラッチレバーと移動板の動作状態を説明する I Cソケット断面図。

【図6】上記アクチュエーターを下降操作した時の図5 に続く回動ラッチレバーと移動板の動作状態を説明する I Cソケット断面図。

【図7】上記アクチュエーターが上昇した時の回動ラッチレバーと移動板の動作状態を説明するICソケット断面図。

*【図8】上記アクチュエーターが上昇した時の図7に続く回動ラッチレバーと移動板の動作状態を説明するIC ソケット断面図。

【図9】上記アクチュエーターが上昇した時の図8に続く回動ラッチレバーと移動板の動作状態を説明するIC ソケット断面図。

【図10】ガルウィング形ICに本発明を実施した場合を示すソケットの断面図であり、アクチュエーターを下降操作した時の回動ラッチレバーの動作状態を説明する10 ICソケット断面図。

【図11】アクチュエーターを下降操作した時の図10 に続く回動ラッチレバーの動作状態を説明するICソケット断面図。

【図12】アクチュエーターを下降操作した時の図11 に続く回動ラッチレバーの動作状態を説明する1Cソケット断面図。

【図13】アクチュエーターを下降操作した時の図12 に続く回動ラッチレバーの動作状態を説明するICソケット断面図。

20 【図14】アクチュエーターが上昇した時の回動ラッチ レバーの動作状態を説明するICソケット断面図。

【図15】アクチュエーターが上昇した時の図14に続く回動ラッチレバーの動作状態を説明するICソケット 断面図。

【図16】アクチュエーターが上昇した時の図15に続く回動ラッチレバーの動作状態を説明するICソケット 断面図。

【図17】図10乃至図16の変形例を示すICソケット断面図。

【図18】リードレス形IC又はBGA形ICに本発明を実施した場合を示すソケット断面図。

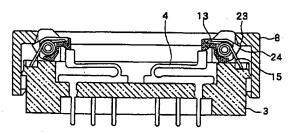
【符号の説明】

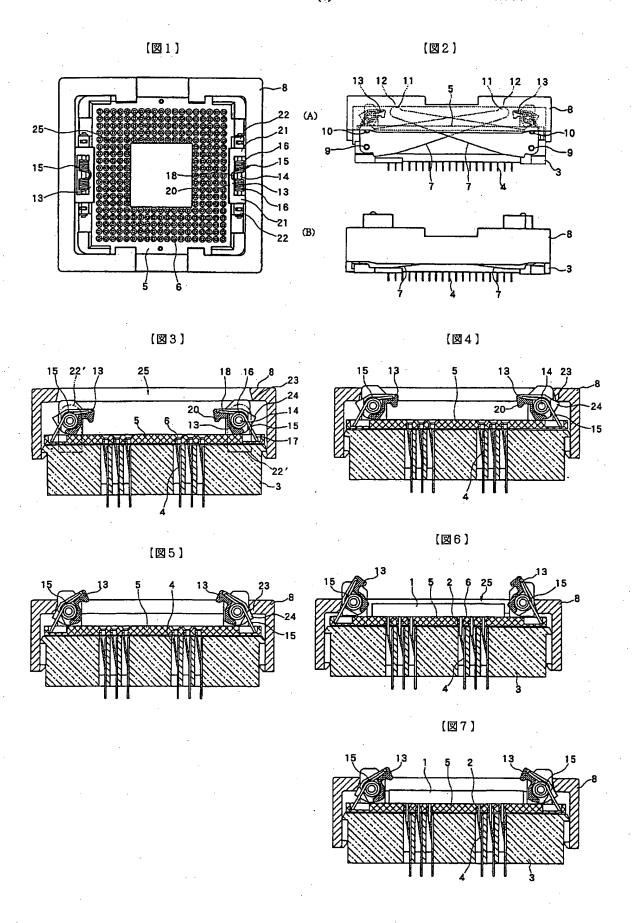
_		-	- 1.11
1		- 1	
1		1	C本体

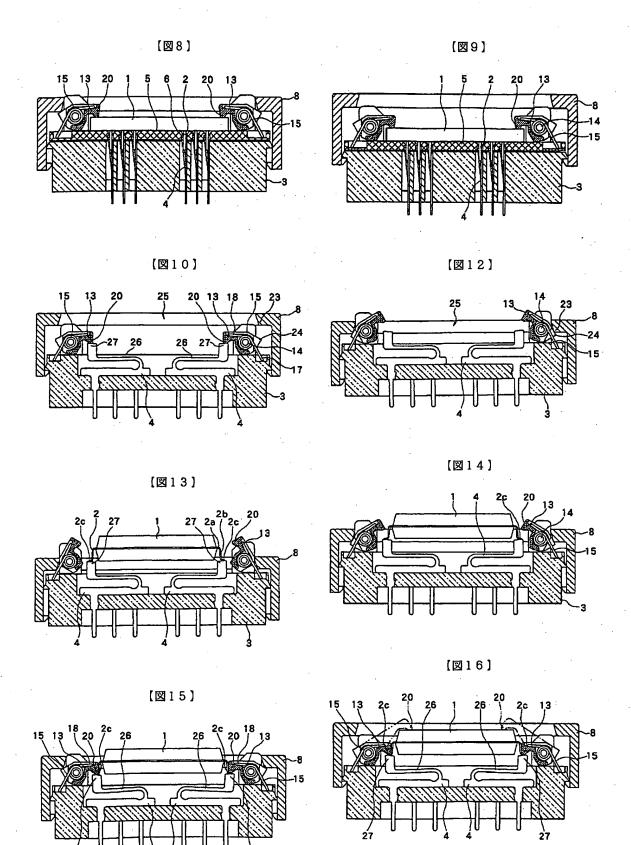
15 バネ手段

*****40

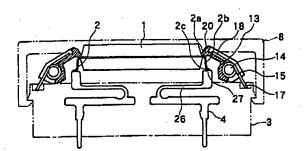
【図11】



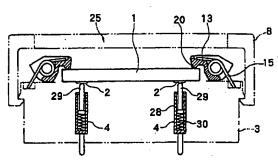




[図17]



【図18】



This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

□ BLACK BORDERS
□ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
□ FADED TEXT OR DRAWING
□ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
□ SKEWED/SLANTED IMAGES
□ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
□ GRAY SCALE DOCUMENTS
□ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
□ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

☐ OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.